



a)

► Geradengleichung der Flugbahn angeben

Bei dieser Aufgabe fliegt ein Bussard im Sturzflug auf eine Maus zu.

Die Koordinaten des Startpunktes sowie der Richtungsvektor sind gegeben:

- Startpunkt: $\vec{OA} = \begin{pmatrix} 30 \\ -4 \\ 36 \end{pmatrix}$

- Richtungsvektor: $\vec{RV} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$

Damit kannst du eine Geradengleichung aufstellen, welche die Flugbahn des Bussards beschreibt.

$$g: \vec{x} = \vec{a} + r \cdot \vec{rv}$$

Du kannst die Koordinaten des Stützvektors \vec{a} von A ablesen. Dieser bildet mit dem Richtungsvektor \vec{rv} die Gerade g .

► Koordinaten von M angeben

M stellt den Standort der Maus dar, den der Bussard im Sturzflug anvisiert.

Er stellt also den **Schnittpunkt der Geraden g mit der x - y -Ebene** dar. Diese hat die Gleichung $z = 0$.

Den Schnittpunkt berechnest du, indem du die Zeilen der Geraden in die Koordinatengleichung der x - y -Ebene einsetzt.

Dadurch erhältst du den Parameter r , den du wiederum in die Gleichung von g einsetzen kannst, um den Schnittpunkt M zu erhalten.

► Bestimmen der Fluggeschwindigkeit

Nun soll die Geschwindigkeit v des Bussards in $\frac{km}{h}$ berechnet werden.

$$v = \frac{\text{Weg}}{\text{Zeit}} = \frac{s}{t}$$

Berechne dazu zunächst den Betrag des Weges, des Verbindungsvektors \vec{AM} , um die Formel verwenden zu können.

$$|\vec{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}$$

Die Geschwindigkeit muss dann noch in die richtige Einheit umgerechnet werden:

$$1 \frac{m}{sec} = 3,6 \frac{km}{h}$$

Der Weg, den der Bussard in 12 sec zurücklegt stellt den **Betrag des Verbindungsvektors \vec{AM}** dar.



b)

▶ Koordinatengleichung der Flugebene des Vogelschwarms angeben

Ein Vogelschwarm fliegt in einer Ebene E , die durch folgende Punkte aufgespannt wird:

$$B(40 \mid 46 \mid 20)$$

$$C(36 \mid 26 \mid 22)$$

$$D(44 \mid 42 \mid 20)$$

Du sollst eine Koordinatengleichung dieser Ebene angeben.

Diese hat die allgemeine Form $n_1x_1 + n_2x_2 + n_3x_3 = d$.

Um den Normalenvektor \vec{n} der Ebene zu bestimmen, benötigst du zwei Vektoren, die in der Ebene liegen und verschieden sind. Du kannst beispielsweise \vec{BC} und \vec{BD} verwenden.

Den Normalenvektor berechnest du aus dem **Vektorprodukt** dieser zwei Vektoren.

Setze den Normalenvektor \vec{n} in die allgemeine Koordinatengleichung ein.

Anschließend kannst du den Parameter d bestimmen, indem du die Koordinaten $x_{1,2,3}$ eines Punktes, der in der Ebene liegt, in die Gleichung einsetzt.

▶ Schnittpunkt mit Flugebene des Vogelschwarms bestimmen

Ein Vogelschwarm fliegt in der Ebene E mit der Gleichung $E: x + y + 12z = 326$, die vom Bussard durchflogen wird.

Du sollst den **Schnittpunkt der Geraden g mit der Ebenen E** berechnen.

Setze dazu im **1. Schritt** die Geradengleichung zu g zeilenweise in die Koordinatengleichung zu E ein und löse nach dem Parameter r auf, um diesen zu bestimmen.

Damit kann im **2. Schritt** der Schnittpunkt S berechnet werden, indem du **r in die Geradengleichung zu g** einsetzt.

▶ Schnittwinkel berechnen

Nun soll der Winkel zwischen der Geraden g und der Ebene E bestimmt werden.

Dazu kannst du folgende Formel verwenden:

$$\sin \alpha = \frac{|\vec{r}\vec{v} \circ \vec{n}|}{|\vec{r}\vec{v}| \cdot |\vec{n}|}$$

- $\vec{r}\vec{v}$: Richtungsvektor der Geraden
- \vec{n} : Normalenvektor der Ebene E

c)

▶ Nachweisen, dass Flugzeug nicht auf Zugvögel treffen kann

Ein Flugzeug fliegt entlang der Geraden $f: \vec{x} = \begin{pmatrix} 50 \\ 75 \\ 24 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ -4 \\ 0,5 \end{pmatrix}$.

Du sollst nun nachweisen, dass sich f und E nicht schneiden.

Setze wie im Aufgabenteil b) die Geradengleichung zeilenweise in die Ebenengleichung von

E ein und löse nach dem Parameter t auf.

Erhältst du einen Wert für den Parameter t , so existiert ein Schnittpunkt zwischen der Geraden f und der Ebene E . Das würde bedeuten, dass das Flugzeug den Zugvogelschwarm durchfliegt.

Findest du jedoch kein t , so liegt **kein Schnittpunkt** vor und du hast die Aussage aus dem Aufgabentext nachgewiesen.

► Abstand zwischen f und E berechnen

Anschließend soll der **Abstand zwischen f und E** berechnet werden.

Eine Ebene und eine Gerade können drei unterschiedliche Lagebeziehungen im dreidimensionalen Raum einnehmen:

- Echte Parallelität: Die Gerade verläuft **parallel** zur Ebene und hat keinen Schnittpunkt mit dieser.
- Identisch: Die Gerade ist in der Ebene **enthalten**. Sie haben folglich unendlich viele Schnittpunkte.
- Schnittpunkt: Die Gerade schneidet die Ebene in **einem** Punkt.

Zuvor hast du nachgewiesen, dass die Gerade und die Ebene E keinen Schnittpunkt besitzen. Du kannst also festhalten, dass die Gerade **parallel** zur Ebene verläuft. Damit hat jeder Punkt den gleichen Abstand zur Ebene E .

Um den Abstand zu bestimmen, kannst du hier eine abgewandelte Form der **Hesse'sche Normalenform** verwenden:

$$\text{HNF: } d = \left| \frac{n_1 x_1 + n_2 x_2 + n_3 x_3 - b}{|\vec{n}|} \right|$$

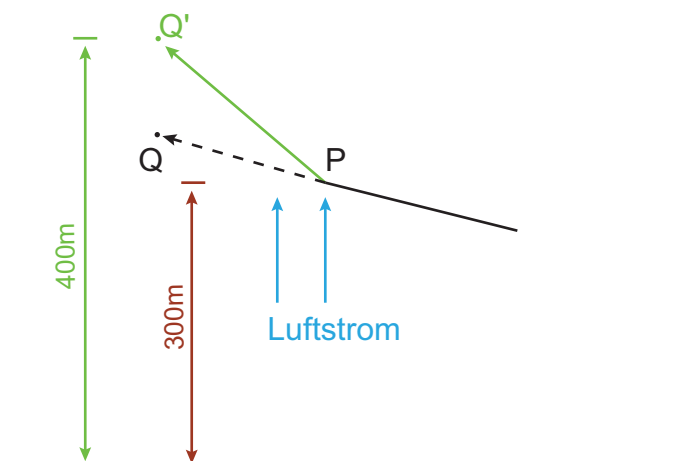
Da du die Ebenengleichung in Koordinatenform gegeben hast, kannst du diese hier einsetzen.

Für $x_{1,2,3}$ setzt du anschließend einen beliebigen Punkt auf der Geraden f ein und berechnest d .

d)

► Wert z finden

Bei dieser Aufgabe wird ein Vogel durch einen Luftstrom von seiner eigentlichen Flugbahn abgelenkt und überfliegt einen ursprünglich angepeilten Punkt Q nun 400 m über dem Boden.





Anhand der z-Koordinate von $Q(22 \mid -56 \mid 30)$ kannst du erkennen, dass der Vogel eigentlich 30 LE, also 300 m über dem Boden hätte ankommen müssen.

Beim neuen Punkt Q' muss also nur die z-Koordinate geändert werden.

In der Aufgabenstellung wird genannt, dass der Vogel den Punkt Q in einer Höhe von 400 m über dem Boden überfliegt. Es wird also lediglich die z-Koordinate auf 40 LE erhöht. Du kannst die Koordinaten des neuen Punktes Q' angeben mit: $Q'(22 \mid -56 \mid 40)$.

Der Verbindungsvektor $\overrightarrow{PQ'}$ beschreibt den **neuen Richtungsvektor** der Flugbahn.

Du sollst nun herausfinden, wie der Parameter z zu wählen ist, damit der Vogel durch die Flugbahnänderung den Punkt Q' erreicht.